

# ASCII-Eingabe -

## so ganz nebenbei

Mikrocomputer sind leider die meiste Zeit ihres Daseins damit beschäftigt, darauf zu warten, bis irgendein verarbeitungswürdiges Ereignis eintrifft, z. B. bis der Benutzer ein paar Buchstaben auf seiner Terminal-Tastatur eintippt. Daß man diese Eingabe von ASCII-Zeichen nicht zur Hauptbeschäftigung eines Mikroprozessors machen muß, zeigt das folgende Beispiel.

Die in diesem Beitrag besprochenen Programm-Routinen entstanden aus dem Wunsch, seriell eintreffende ASCII-Zeichen als einfaches Siebensegment-Alpha bet auf dem sechsstelligen Display des Mikrocomputers KIM-1 darzustellen. Die Buchstaben sehen dabei zwar etwas seltsam aus, sind aber dennoch gut lesbar. Eine Anzeigeroutine für dieses Siebensegment-Alpha bet wurde bereits im HOBBYCOMPUTER-Sonderheft des Franzis-Verlages abgedruckt.

Kettet man in einem Einfachst-Programm die KIM-ROM-Empfangsroutine „GETCH“ und das erwähnte Siebensegment-Programm nebst einer einfachen Routine zum Verschieben der Zeichen auf dem Display aneinander, so ist der „Erfolg“ deprimierend: Das Siebensegment-Display blitzt nur nach dem Empfang jeden ASCII-Zeichens kurz auf und bleibt dann wieder dunkel, da ja der Prozessor völlig damit beschäftigt ist, auf das Start-Bit des nächsten Zeichens zu warten. Bei hohen Übertragungsgeschwindigkeiten, wie etwa 600 Baud (bit/s), ist auf dem Display zwar schon etwas zu erkennen, aber erstens laufen die Buchstaben dann so schnell durch, daß man nicht mehr mitlesen kann, und zweitens treten auch noch Übertragungsfehler auf, weil die Display-Routine so lange dauert, daß bis zu ihrem Ende der Anfang des nächsten Zeichens bereits verpaßt wurde. So funktioniert es also nicht!

### Die Lösung: Der Timer-Interrupt

Zum Glück verfügen viele Mikrocomputersysteme, auch der KIM-1, über einen taktgesteuerten Timer, der den Prozessor veranlassen kann, nach Ablauf einer bestimmten, programmierbaren Zeit eine Interrupt-Routine abzuarbeiten und danach in das Hauptprogramm zurückzukehren, als wäre nichts geschehen. Beim KIM-1 ist dazu

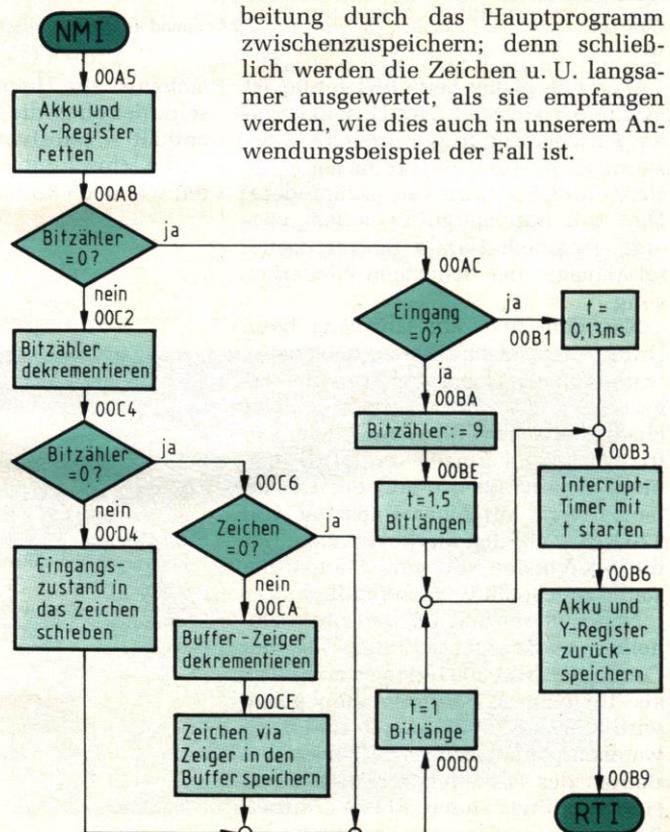
die Leitung PB7 (sie ist der Interrupt-Ausgang des Timers im IC 6530-003) mit der NMI-Leitung zu verbinden.

Der Timer gliedert sich intern in zwei Teile: einen Vorteiler, der den 1-MHz-Systemtakt durch 1, 8, 64 oder 1024 teilt, und den eigentlichen Timer, der aus einem achtstufigen Binärzähler besteht. Dieser Binärzähler läßt sich per Programm auf einen beliebigen Wert zwischen Null und 255 setzen und zählt von diesem Wert aus abwärts. Ist er bei Null angelangt, so wird – wenn dieses programmiert wurde – eine negative Flanke an PB7 erzeugt, die den Interrupt auslöst.

Bild 1 zeigt das Flußdiagramm für eine Interrupt-Routine, deren Aufgabe es ist, ein ASCII-Zeichen unabhängig von einem beliebigen parallellaufenden Hauptprogramm zu empfangen und in einen Buffer abzuspeichern. Dieser Buffer wird indirekt adressiert, nämlich durch die Zellen 00EB und 00EC, wobei 00EC den höherwertigen Adreßteil enthält und 00EB den niederwertigen. Ist ein Zeichen vollständig empfangen und ist sein Wert nicht 00, so wird der niederwertige Adreßteil um 1 erniedrigt und das Zeichen an die sich dadurch ergebende neue Buffer-Adresse abgespeichert.

Diese Methode ermöglicht es, bis zu 255 Zeichen vor einer weiteren Verarbeitung durch das Hauptprogramm zwischenzuspeichern; denn schließlich werden die Zeichen u. U. langsamer ausgewertet, als sie empfangen werden, wie dies auch in unserem Anwendungsbeispiel der Fall ist.

Bild 1. Flußdiagramm der Interrupt-Routine zum Empfang von seriellen ASCII-Zeichen und deren Abspeichern in einem indirekt adressierten Buffer



```

00A5 48 PHA
00A6 98 TYA
00A7 48 PHA
00A8 A5 E8 LDA E8
00AA D0 16 BNE 00C2
00AC 2C 40 17 BIT 1740
00AF 10 09 BPL 00BA
00B1 A9 02 LDA #02
00B3 8D 0E 17 STA 170E
00B6 68 PLA
00B7 A8 TAY
00B8 68 PLA
00B9 40 RTI
00BA A9 09 LDA #09
00BC 85 E8 STA E8
00BE A9 4D LDA #4D
00C0 D0 F1 BNE 00B3
00C2 C6 E8 DEC E8
00C4 D0 0E BNE 00D4
00C6 A5 EA LDA EA
00C8 F0 06 BEQ 00D0
00CA C6 EB DEC EB
00CC A0 00 LDY #00
00CE 91 EB STA (EB),Y
00D0 A9 34 LDA #34
00D2 D0 DF BNE 00B3
00D4 18 CLC
00D5 2C 40 17 BIT 1740
00D8 10 01 BPL 00DB
00DA 38 SEC
00DB 66 EA ROR EA
00DD 18 CLC
00DE 90 F0 BCC 00D0
    
```

Bild 2. 6502-Programm als Interrupt-Routine entsprechend Bild 1

```

0000 A9 00 8D FB 17 A9 A5 8D FA 17 A2 08 A9 03 95 E6
0010 CA 10 FB 8E 0E 17 A9 7F 8D 41 17 A2 09 A0 06 84
0020 FC 98 18 65 ED 85 E6 A0 00 B1 E6 A8 C0 30 90 04
0030 C0 5B 90 02 A0 2F B9 4A 00 A0 00 8C 40 17 8E 42
0040 17 8D 40 17 A0 7F 88 D0 FD E8 E8 A4 FC 88 D0 CF
0050 20 3D 1F D0 16 C6 E9 D0 BD A9 30 85 E9 A5 ED 38
0060 E5 EB C9 FF F0 B0 C6 ED 18 90 AB 20 6A 1F C9 15
0070 10 A4 4C 00 02 00 00 00 00 00 00 3F 06 5B 4F 66 6D
0080 7D 07 7F 6F 00 00 00 41 00 53 00 77 7C 58 5E 79
0090 71 3D 74 05 1E 78 38 37 54 5C 73 67 50 6D 31 3E
00A0 1C 7E 76 6E 5B
    
```

```

0200 A2 00 8E F3 17 8E 04 17 A2 EB 8E F2 17 09 80 A2
0210 29 DD 00 02 F0 03 E8 D0 F8 E8 BD 00 02 10 03 4C
0220 00 00 20 A0 1E D0 F2 F0 F6
    
```

Bild 3. Dieses Programm ergibt zusammen mit der Routine aus Bild 2 einen praktischen Terminal-Tester. Startadresse ist 0000; vergessen Sie nicht, die NMI-Leitung des KIM-1 mit dem Timer-Interrupt-Anschluß PB 7 zu verbinden

### Das fertige Programm

Bild 2 zeigt den disassemblierten 6502-Maschinencode für die Interrupt-Routine. Es muß noch erwähnt werden, daß sie den Interrupt-Timer selbst wieder startet; zu Beginn des Hauptprogramms muß jedoch „künstlich“ ein NMI-Interrupt erzeugt werden, um die Interrupt-Routine das erste

Tabelle 1: Wichtige Adressen im Programm

| Zero-Page-Adressen            |                     |
|-------------------------------|---------------------|
| E6                            | Display-Zeiger L    |
| E7                            | Display-Zeiger H    |
| E8                            | Bit-Zähler          |
| E9                            | Display-Verzögerung |
| EA                            | Empfangenes Zeichen |
| EB                            | NMI-Zeiger L        |
| EC                            | NMI-Zeiger H        |
| ED                            | Displ.-Zeiger-Index |
| FC                            | Y-Zwischenspeicher  |
| (Werden vom Programm gesetzt) |                     |

### Geschwindigkeits-Einstellung

| Baud ▶ | 110 | 300 | 600 |
|--------|-----|-----|-----|
| 00BF   | D4  | 4D  | 26  |
| 00D1   | 8E  | 34  | 1A  |
| 0201   | 02  | 00  | 00  |
| 0209   | 7D  | EB  | 73  |

Mal anzuspringen. Das Programm in Bild 3 tut dies; und es tut noch einiges mehr: Da, wie schon erwähnt, bei hohen Übertragungsgeschwindigkeiten die auf dem Display von rechts nach links durchlaufenden Zeichen nicht mehr mitgelesen werden könnten, wird der Zeichenbuffer recht langsam ausgelesen, nämlich mit einer Geschwindigkeit von nur etwa 3 Zeichen pro Sekunde (die genaue Zeit läßt sich in der Zelle 005A in weiten Grenzen wählen). Der „Vorlauf“ der Interrupt-Eingaberroutine kann bis zu 255 Zeichen betragen. Der Zeichenbuffer wird dabei im Adressbereich 0300...03FF aufgebaut. Da große Teile des Hauptprogramms dem schon erwähnten Programm zur Siebensegment-Anzeige von Buchstaben sehr ähneln, wurde es lediglich in hexadezimaler Form abgedruckt. (Ausgewertet werden alle ASCII-Zeichen mit Hex-Codes zwischen 30 und 5A.)

Neben seinem ursprünglichen Verwendungszweck, nämlich für ASCII-

Amateurfunkfern schreiben, läßt sich das Programm auch recht gut für den Test von Terminals und UART-Schaltungen einsetzen. Dabei lassen sich praktisch alle üblichen Übertragungsgeschwindigkeiten einstellen, wie aus Tabelle 1 hervorgeht.

Jetzt fehlt uns für diesen Verwendungszweck also nur noch eine einfache Routine, die vorher programmierte Texte und Zeichenfolgen seriell ausgeben kann.

### Das Sendeprogramm

Um auch fest programmierte Zeichenfolgen per Tastendruck über den seriellen ASCII-Anschluß des KIM senden zu können, ist im Adressbereich 0200...0228 ein kleines Programm untergebracht, das mit Hilfe des KIM-ROM-Unterprogramms „OUTCH“ Standardtexte ausgeben kann, die zwischen 0229 und 02FF stehen. Diese Standardtexte haben das Format

Tabelle 2: Hex-Code der ASCII-Zeichen

|   | 0   | 1   | 2   | 3   | 4   | 5   | 6   | 7   | 8   | 9  | A   | B   | C  | D  | E  | F   |
|---|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|-----|----|-----|-----|----|----|----|-----|
| 0 | NUL | SOH | STX | ETX | EOT | ENG | ACK | BEL | BS  | HT | LF  | VT  | FF | CR | SO | SI  |
| 1 | DLE | DC1 | DC2 | DC3 | DC4 | NAK | SYN | ETB | CAN | EM | SUB | ESC | FS | GS | RS | VS  |
| 2 | SP  | !   | "   | #   | \$  | %   | &   | '   | (   | )  | *   | +   | ,  | -  | .  | /   |
| 3 | ∅   | 1   | 2   | 3   | 4   | 5   | 6   | 7   | 8   | 9  | :   | ;   | <  | =  | >  | ?   |
| 4 | @   | A   | B   | C   | D   | E   | F   | G   | H   | I  | J   | K   | L  | M  | N  | O   |
| 5 | P   | Q   | R   | S   | T   | U   | V   | W   | X   | Y  | Z   | [   | \  | ]  | ^  | _   |
| 6 |     | a   | b   | c   | d   | e   | f   | g   | h   | i  | j   | k   | l  | m  | n  | o   |
| 7 | p   | q   | r   | s   | t   | u   | v   | w   | x   | y  | z   | {   | }  | ~  |    | DEL |

Die waagrechten Ziffern stellen das niederwertige, die senkrechten das höherwertige Halbbyte dar; das Zeichen „e“ ist z. B. hex 65. Die wichtigsten Steuerzeichen sind: CR = Wagenrücklauf (Carriage Return), LF = neue Zeile (Line Feed), BS = Cursor rückwärts (Back Space), SP = Leerraum (Space).

ID Text ID Text ID Text...FF.

ID ist dabei eine Hexzahl zwischen 80 und FE. Sie errechnet sich aus der Summe von 80 und dem Hex-Code derjenigen KIM-Taste, der der jeweilige Text zugeordnet werden soll. Das Byte

FF sagt dem Computer, daß die Textta-  
belle hier zu Ende ist. Der Text selbst ist  
mit einer ASCII-Tabelle zu program-  
mieren (Tabelle 2).

Das gewählte Format hat den Vorzug,  
daß zum Aufrufen des gewünschten

Textes nicht die absolute Adresse dies-  
es Textes bekannt sein muß. Das Auf-  
finden geschieht vielmehr über eine  
Marke ID (Label). Eventuelle Änderun-  
gen der Texttafel werden damit be-  
sonders einfach. Herwig Feichtinger

## TRS-80

# Viel Computer für wenig Geld

Heute, zwei Jahre nach ihrer Ankündigung, sind es immer noch zwei Geräte, die den Markt der betriebsfertigen Heimcomputer beherrschen: der PET 2001 von Com-  
dore und der TRS-80 von Radio Shack (Tandy). Während der PET Vorteile im Hinblick  
auf Laborautomatisierung und automatische Meßwertverarbeitung aufweist (IEC-  
Bus), wird man den TRS-80 vorziehen, wenn man den Blick auf kleinere EDV-Projekte  
richtet.

Mit dem sehr leistungsfähigen Le-  
vel-II-BASIC (Befehlssatz siehe Tabel-  
le), 4 KByte RAM, 12-Zoll-Monitor,  
Kassettenrecorder und Netzteil kostet  
der TRS-80 rund 2100 DM. Die Tastatur  
entspricht etwa der einer Schreibma-  
schine, d. h. es ist keine unerträgliche  
Zumutung, wenn man z. B. über längere  
Zeit Daten eingeben muß. Im selben  
Gehäuse wie die Tastatur ist auch der  
komplette Computer mit der Logik für  
die Monitor-Ansteuerung unterge-  
bracht. Über einen Leiterplattenstecker  
an der Rückseite des Gerätes sind sämt-  
liche wichtigen Signale der Z80-CPU  
herausgeführt. Hier wird eine soge-  
nannte Erweiterungs-Box angeschlos-  
sen, mit deren Hilfe man die RAM-Ka-  
pazität auf insgesamt 48 KByte (im  
Grundgerät 16 KByte möglich) erwei-  
tern kann. Außerdem ist diese Box Vor-  
aussetzung für den Anschluß eines  
zweiten Kassettenrecorders, eines  
Mini-Floppy-Disk-Laufwerks (bis zu  
vier möglich) oder eines Druckers. Wer  
sich in der Schaltungstechnik von Mi-  
kroprozessoren etwas auskennt, der  
kann an den Erweiterungsstecker aber  
auch einen Peripherie-Baustein (PIO,  
PIA oder ähnliches) anschließen, um  
Ein/Ausgabe-Kanäle zur Verfügung zu  
haben. Bedauerlich ist, daß man in der  
Grundausführung ohne zusätzlichen  
Aufwand keine externen Einheiten  
oder Schaltungen steuern kann.

Der gesamte Computer ist so ausge-  
legt, daß die CPU alle Aufgaben über-

nimmt, die man ihr zumuten kann. Dies-  
em Konzept, das natürlich aus Preis-  
gründen gewählt wurde, ist z. B. eine  
genormte serielle Schnittstelle (RS232,  
erst mit Erweiterungs-Box möglich)  
zum Opfer gefallen, die den Datenaus-  
tausch mit Geräten anderer Hersteller  
ermöglichen würde (der Grund ist die  
parallele Abfrage der Tastatur). Zusätz-  
lich muß der Mikroprozessor Teile der  
Video-Interface-Logik übernehmen,  
und er läuft „nur“ mit einer Taktfre-  
quenz von 2 MHz, obwohl 4 MHz beim  
Z80 möglich wären. Das alles trägt dazu



Der TRS-80 ist inzwischen zum meistverkauften  
„Personal Computer“ geworden

bei, daß das TRS-80-BASIC nicht zu  
den schnellsten gehört. Trotzdem ergab  
der Vergleich mit einem 6800-BASIC,  
daß der TRS-80 Sinusberechnungen  
etwa um den Faktor 9 schneller aus-  
führt.

Auffallend im Befehlssatz sind einer-  
seits sehr leistungsfähige Editierbefeh-  
le, die das Arbeiten mit dem Computer  
wesentlich erleichtern, andererseits  
Grafikbefehle, mit denen man Einzel-  
punkte setzen, löschen und abfragen  
kann. Der Bildschirm faßt im Normal-  
betrieb 16 Zeilen zu 64 Zeichen, im Gra-  
fik-Modus können 128 Punkte horizon-  
tal und 48 Punkte vertikal aufgelöst  
werden; die Position wird in einem  
X-Y-Koordinatensystem angegeben.  
Mathematisch orientierte Anwender  
werden das einem Satz von Sonderzei-  
chen mit geringerer Auflösung vorzie-  
hen.

Für den späteren Anschluß des Flop-  
py-Disk-Laufwerks, zu dem es ein Dis-  
ketten-Betriebssystem gibt, sind bereits  
die entsprechenden Befehle vorhan-  
den. In beschränktem Maße lassen sich  
auch mit dem Kassettenrecorder Da-  
teien aufbauen.

Ein Wort noch zu Problemen, die  
beim Betrieb auftauchen: Mitunter gibt  
es Schwierigkeiten mit Fertiggassetten,  
die man inzwischen in großer Zahl er-  
werben kann. Das liegt im allgemeinen  
daran, daß die Kopfstellung des Auf-  
nahmegertes mit der des eigenen Re-  
corders nicht übereinstimmt. Es emp-